

Übungen zur Vorlesung  
**Mathematische Aspekte der Neuronenmodellierung und Simulation**  
[http://conan.iwr.uni-heidelberg.de/teaching/numsimneuro\\_ss2012](http://conan.iwr.uni-heidelberg.de/teaching/numsimneuro_ss2012)

Dr. S. Lang, D. Popović

Abgabe: 13. Juni 2012 in der Übung

---

**Übung 10 Gleichgewichte einer gewöhnlichen DGL** **(3 Punkte)**

Gegeben seien die gewöhnlichen Differentialgleichungen

$$\begin{aligned}\dot{x} &= -1 + x^2, \\ \dot{x} &= x - x^3.\end{aligned}$$

Skizzieren Sie für jede der beiden Gleichungen schematisch  $\dot{x}$  über  $x$ . Bestimmen Sie daraus die möglichen Gleichgewichte und entscheiden Sie, ob es sich um stabile oder instabile Gleichgewichte handelt.

**Übung 11 Phasenräume in Octave** **(5 Punkte)**

Der Winkel  $y$  eines ungedämpften Pendels der Länge  $l = 1$ , das von einer Kraft  $f(t) = \sin(5t)$  angetrieben wird, kann mit einer ODE zweiter Ordnung beschrieben werden:

$$\begin{aligned}y'' &= -\sin(y) + f(t), \\ y(0) &= 1, \\ y'(0) &= 0.\end{aligned}$$

Die Kraft  $f(t)$  bewegt das Pendel aus der Ausgangslage, d.h. trotz  $y'(0) = 0$  wird das System angeregt.

1. Transformieren Sie die Differentialgleichung zweiter Ordnung auf ein System zweier Differentialgleichungen erster Ordnung (mit Komponenten  $y_1$  und  $y_2$ ).
2. Lösen Sie das System erster Ordnung mit der Octave-Funktion `ode45` im Zeitintervall  $[0, 20]$ . Erstellen Sie einen Plot, in dem Sie beide Komponenten des Systems über der Zeit eintragen.
3. Erstellen Sie mit Octave für den Zeitbereich  $[0, 10]$  ein Phasenraumportrait der beiden Komponenten, d.h. auf der  $x$ -Achse ist  $y_1$  aufgetragen und auf der  $y$ -Achse  $y_2$ .

**Übung 12 Phasenraumportrait in Octave** **(2 Punkte)**

Gegeben sei das Differentialgleichungssystem

$$\begin{aligned}\dot{x}_1 &= -x_1 - 2x_2 x_1^2 + x_2, \\ \dot{x}_2 &= -x_1 - x_2.\end{aligned}$$

Erstellen Sie mit Hilfe von Octave ein Phasenraumportrait, in dem Sie die Steigungen  $\dot{x}_2$  und  $\dot{x}_1$  als Pfeile in einem  $x_1$ - $x_2$ -Diagramm (d.h. auf der  $y$ -Achse ist  $x_2$ , auf der  $x$ -Achse  $x_1$  aufgetragen)

eintragen. Verwenden Sie hierfür die Octave-Funktion `quiver` und einen Definitionsbereich  $[-0.5, 0.5]$  für die beiden Komponenten bei einem Spacing von 0.05. Ein Beispiel zur Vorgehensweise ist auf der Homepage auf der Octave-Hilfeseite gegeben. Welche signifikanten Punkte des Plots erkennen Sie (es sollte nur einen geben)?

### Übung 13 Phasenraumportraits und Nullklinen mit Octave

(5 Punkte)

Gegeben seien die folgenden beiden Differentialgleichungssysteme:

$$\begin{aligned}x' &= y \cdot (1 - x) \\y' &= -y + 2y \cdot (1 - x)\end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned}x' &= \sin(x + y) + \cos(x + y) \\y' &= \sin(x - y) - \cos(x - y).\end{aligned}$$

Berechnen Sie zunächst für beide System die  $x$ - und  $y$ -Nullklinen (für eine Gleichung  $x' = f(x, y)$  sind das die Kurven mit  $f(x, y) = 0$ ) von Hand. Erstellen Sie dann für beide Systeme ein Phasenportrait (Octave-Funktion `quiver` wie in der vorherigen Aufgabe) und versuchen Sie, die Gleichgewichtspunkte zu erkennen. Verwenden Sie für das erste System ein Spacing von `-2.0:0.1:2.0` für  $x$ - und  $y$ -Achse, für das zweite eines mit `-4:0.1:4`.

Zeichnen Sie danach auch die Nullklinen im gleichen Plot ein. Hier kann Ihnen die Octave-Funktion `contour` helfen. Stimmen diese mit Ihren berechneten Nullklinen überein?